

МАШИНОСТРОЕНИЕ

Р. С. ОВСЕПЯН

АКТИВНАЯ КОМПЕНСАЦИЯ ГАРМОНИЧЕСКИХ ЗВУКОВЫХ ВОЛН ВРАЩАЮЩИМСЯ ВОКРУГ ИХ ИСТОЧНИКА КОМПЕНСАТОРОМ

При активной компенсации звуковых колебаний вокруг их источника располагается множество компенсаторов (громкоговорителей) [1], что вызывает трудности технического порядка. Уменьшение количества компенсаторов без ухудшения эффективности подавления является важной задачей практической реализации метода активной компенсации шума. Применение вращающихся компенсаторов может привести к указанной цели.

В работе рассматривается задача компенсации гармонической звуковой волны компенсатором, вращающимся вокруг ее источника.

Звуковое поле вращающегося источника рассмотрено в [2, 3] в аспектах аэро- и гидроакустики. Исследования же по компенсации звуковых волн «звуком вращения» не проводились.

Допустим, элементарный гармонический 'монополь интенсивности  $Q(t) = Q_0 \exp(i\omega_1 t)$  движется по окружности радиуса  $a$  с угловой скоростью  $\omega_0$  (рис. 1). Согласно [3], звуковое поле в волновой зоне в сферической системе координат  $(R, \theta, \varphi)$  описывается выражением:

$$\Phi(R, \theta, \varphi) = \frac{Q_0}{4\pi R} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} J_n \left[ \frac{n\omega_0 - \omega_1}{c} a \sin \theta \right] \exp(i\gamma_n); \quad (2)$$

$$\gamma_n = (n\omega_0 - \omega_1) \left( t - \frac{R}{c} \right) - n \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right),$$

где  $\Phi$  — потенциал скорости;  $c$  — скорость звука;  $J_n$  — функция Бесселя порядка  $n$  ( $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$ ).

Поместим стационарно в центре  $O$  (рис. 1) окружности второй элементарный гармонический монополь, излучение которого  $Q(t) = -Q_0 \exp(-i\omega_1 t)$  протофазно излучению вращающегося монополя. Легко показать, что наложение звукового поля вращающегося (1) и неподвижного  $\Phi = -\frac{Q_0}{4\pi R} \exp \left[ -i\omega_1 \left( t - \frac{R}{c} \right) \right]$  монополей приведет к компенсации поля неподвижного источника на частоте излучения  $\omega_1$  ( $n = 0$ ).

Однако, из [3] невозможно выявить при каких угловых скоростях вращения  $\omega_0$  и соотношениях между ним и угловой частотой  $\omega_1$  излучения верна формула (1), а, следовательно, возможна компенсация указанным способом.

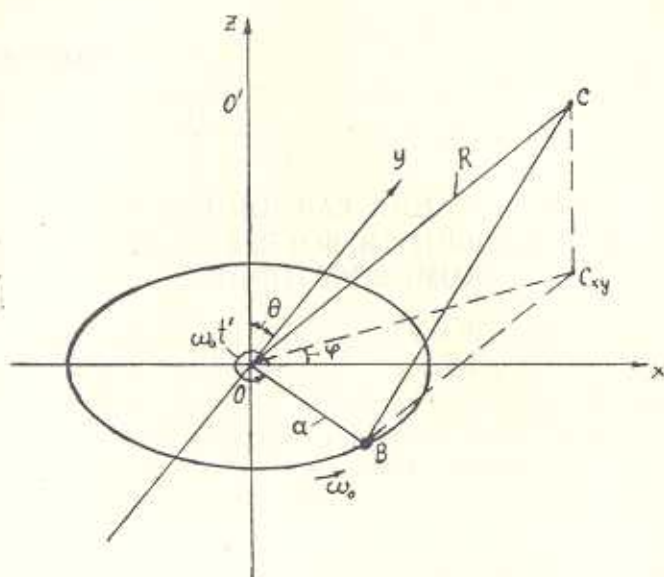


Рис. 1.

Решение данной задачи проведем следующим образом.

Представим интенсивность  $Q = Q_0 \exp(i\omega_1 t')$  гармонического монополя, движущегося по окружности (рис. 1), в виде кусочно-непрерывных функций. Для этого разобьем период обращения  $T_0$  монополя, т. е. интервал времени  $[t', t' + T_0]$  на  $l$  частей точками деления  $t'_1, t'_2, t'_3, \dots, t'_l$ , причем,  $t'_1 < t'_2 < t'_3 < \dots < t'_l$ , и положим отрезки времени  $\Delta t' = t'_2 - t'_1 = t'_3 - t'_2 = \dots = t'_l - t'_{l-1}$  достаточно малыми. В каждой из указанных точек вычислим значение функции  $Q = Q_0 e^{i\omega_1 t'_1}, Q_0 e^{i\omega_1 t'_2}, \dots, Q_0 e^{i\omega_1 t'_l}$ . Тогда с точностью до второй степени малости интенсивность монополя можно представить в виде суммы:

$$Q = \sum_{\gamma=1}^l Q_{\gamma}; \quad (2)$$

$$Q_{\gamma} = \begin{cases} Q_0 e^{i\omega_1 t'_{\gamma}}, & \text{при } t'_{\gamma} + qT_0 \leq t' < t'_{\gamma} + qT_0 + \Delta t' \quad (q = 0, 1, 2, \dots), \\ 0, & \text{при } t'_{\gamma} + qT_0 > t' \geq t'_{\gamma} + qT_0 + \Delta t'. \end{cases}$$

Звуковое колебание (2), излучаемое компенсатором с траектории своего движения в момент  $t' = t'_{\gamma}$ , доходит до точки наблюдения  $C(R, \theta, \varphi)$  (рис. 1) в момент времени  $t$ :

$$t = t' + \frac{R - a \cos(\omega_0 t' - \varphi)}{c}, \quad (3)$$

где второй член данного выражения — время, необходимое для пробега луча от компенсатора до точки наблюдения.

В этом случае потенциал скорости  $\Phi$  в точке наблюдения  $C$ , согласно (2), (3) и формуле потенциала монополя  $\Phi = -\frac{Q}{4\pi R}$  [4], можно представить в виде:

$$\Phi = \sum_{\tau=1}^l \Phi_{\tau}; \quad (4)$$

$$\Phi_{\tau} = \begin{cases} -\frac{Q_0}{4\pi R} e^{i\omega_1 t'_{\tau}}, & \text{при } t'_{\tau} + \tau_1 + qT_0 \leq t < t'_{\tau} + \tau_1 + \tau_2 \Delta t' + qT_0, \\ 0, & \text{при } t'_{\tau} + \tau_1 + qT_0 > t \geq t'_{\tau} + \tau_1 + \tau_2 \Delta t' + qT_0, \end{cases} \quad (q = 0, 1, 2, \dots)$$

где

$$\tau_1 = \frac{R - a \cos[\omega_0(t'_{\tau} + qT_0) - \varphi]}{c}; \quad \tau_2 = 1 - \frac{a}{c} \sin[\omega_0(t'_{\tau} + qT_0) - \varphi].$$

Допустим  $T_1 = mT_0$ ,  $\omega_0 = m\omega_1$  ( $m = 1, 2, 3, \dots$ ), т. е. период  $T_1$  излучаемого сигнала содержит в себе  $m$  периодов вращения  $T_0$  монополя. Тогда члены  $\Phi_{\tau}$  суммы (4) представляют из себя периодические функции с периодами, равными периоду  $T_1$  излучаемого сигнала. Разложим  $\Phi_{\tau}$  по переменной  $t$  в ряд Фурье с учетом того, что за период  $T_1$   $q$  принимает значения  $0, 1, 2, \dots, m$ . Вычисления дают следующий результат:

$$\Phi = - \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{Q_0 m \tau_2}{4\pi R T_1} e^{i[(mn+1)\omega_1 t - (mn+1)\omega_1 \tau_1 - mn\omega_1 t'_{\tau}]} \cdot \Delta t'. \quad (5)$$

Подставляя значения  $\Phi_{\tau}$  (5) в выражение (4), получим:

$$\Phi = - \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \sum_{\tau=1}^l \frac{Q_0 m \tau_2}{4\pi R T_1} e^{i[(mn+1)\omega_1 t - (mn+1)\omega_1 \tau_1 - mn\omega_1 t'_{\tau}]} \cdot \Delta t'. \quad (6)$$

При  $\Delta t' \rightarrow 0$  указанная сумма приводится к интегралу на отрезке  $[t'_1, t'_1 + T_0]$ :

$$\Phi = - \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \int_{t'_1}^{t'_1 + T_0} \frac{Q_0 m \tau_2}{4\pi R T_1} e^{i[(mn+1)\omega_1 t - (mn+1)\omega_1 \tau_1 - mn\omega_1 t'_1]} \cdot dt'.$$

Вычисление данного интеграла приводит к выражению для потенциала скорости:

$$\Phi = -\frac{Q_0}{4\pi R} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left(1 + \frac{n}{n\omega_0 + \omega_1}\right) \times \\ \times J_n \left[ (n\omega_0 + \omega_1) \frac{a}{c} \sin \theta \right] e^{i \left[ (n\omega_0 + \omega_1) \left( t - \frac{R}{c} \right) - n \left( \varphi - \frac{\pi}{2} \right) \right]} \quad (7)$$

Если одновременно  $\omega_0 = \omega_1$  ( $m = 1$ ) и  $n = -1$ , то функция (7) не имеет смысла, т. е. она неопределенна. При этих значениях, как показывают вычисления,  $\Phi = 0$ .

В выражении (7) членом  $n/n\omega_0 + \omega_1$  можно пренебречь, когда  $|n/(n\omega_0 + \omega_1)| \ll 1$ . Откуда, учитывая  $\omega_0 = m\omega_1$ , получим:

$$\omega_1 \gg \left| \frac{n}{nm + 1} \right| \quad \text{или} \quad \omega_0 \gg \left| \frac{n}{n + \frac{1}{m}} \right| \quad (8)$$

Тогда формула (7) приводится к виду (1). Практически, согласно неравенству (8), выражение (1) верно при  $\omega_1 \geq 10$ .

Вычисления показывают, что потенциал скорости в волновой зоне при  $\omega_0 = \frac{\omega_1}{m}$  описывается также выражением (7). Значение  $n = -m$  приводит потенциал скорости (7) к неопределенности. Расчеты показывают, что в этом случае  $\Phi = 0$ . Отметим, что выражение (7) при  $\omega_0 = \frac{\omega_1}{m}$  приводится к формуле (1), когда

$$\omega_1 \gg \left| \frac{n}{\frac{n}{m} + 1} \right| \quad \text{или} \quad \omega_0 \gg \left| \frac{n}{n + m} \right| \quad (9)$$

Наложение звукового поля, определяемого общей формулой (7), на звуковое поле  $\Phi = -\frac{Q_0}{4\pi R} \exp \left[ i\omega_1 \left( t - \frac{R}{c} \right) \right]$ , стационарно расположенного в точке  $O$  (рис. 1) монополя, приводит к компенсации поля неподвижного монополя на частоте излучения  $\omega_1$  ( $n = 0$ ) при любых  $\omega_1$  и соотношениях  $\omega_0$  и  $\omega_1$ . Однако, на компенсацию колебаний на основной частоте  $\omega_1$  влияют другие спектральные составляющие с частотами  $\omega_1 \pm n\omega_0$ ,  $n = 1, 2, \dots$  (7). Количественно оценим компенсацию (степень компенсации) на частоте  $\omega_1$  и выявим влияние на нее спектральных составляющих. Степень компенсации определяется как разность уровней звукового давления в суммарном и первичном (поле неподвижного монополя) полях:

$$\Delta = 10 \lg \frac{\bar{p}_{\text{сум}}^2}{\bar{p}_0^2} - 10 \lg \frac{\bar{p}^2}{\bar{p}_0^2} = 10 \lg \frac{\bar{p}_{\text{сум}}^2}{\bar{p}^2} \text{ дБ},$$

где  $\bar{p}_{\text{сум}}$ ,  $\bar{p}$  — осредненные во времени уровни звукового давления,

соответственно, в суммарном и первичном полях;  $p_0$  — пороговое звуковое давление.

Принимая во внимание, что  $p = \frac{\partial \Phi}{\partial t}$  и средний квадрат периодической функции  $p(t)$  определяется выражением  $\overline{p^2(t)} = \sum_{n=1}^{\infty} p_{mn}^2/2$  ( $p_{mn}$  — амплитуда синусоидальных составляющих) [4], степень компенсации поля  $\Phi = -\frac{Q_0}{4\pi R} \exp\left[i\omega_1\left(t - \frac{R}{c}\right)\right]$  неподвижного монополя, согласно (1), (7), принимает следующий вид:

$$\Delta = 10 \lg \left\{ \left[ 1 - J_0\left(\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) \right]^2 + \sum_{n=\pm 1, \pm 2, \dots} (nm+1)^2 \cdot J_n \left[ (nm+1) \omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta \right] \right\}. \quad (10)$$

при  $T_1 = mT_0$ .

В выражении (7), принимая  $n = k - m$  ( $k = \pm 1, \pm 2, \dots$ ), при  $T_1 = \frac{T_0}{m}$  получим:

$$\begin{aligned} \Delta = 10 \lg & \left\{ \left[ 1 - J_0\left(\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) \right]^2 e^{i\left[\omega_1\left(t - \frac{R}{c}\right) + \frac{\pi}{2}\right]} + \right. \\ & + \left(1 + \frac{2m}{\omega_1}\right) J_{2m}\left(\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) e^{i\left[-\omega_1\left(t - \frac{R}{c}\right) + 2m\left(\varphi - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{\pi}{2}\right]} \Bigg|^2 + \\ & + \sum_{k=1, 2, \dots, (m-1), (m+1)}^{\infty} \left\| \frac{k}{m} \left[ 1 + \frac{m(k-m)}{k\omega_1} \right] J_{k-m}\left(\frac{k}{m} \omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) \times \right. \\ & \times e^{i\left[-\frac{k}{m}\omega_1\left(t - \frac{R}{c}\right) + (k-m)\left(\varphi - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{\pi}{2}\right]} - \frac{k}{m} \left[ 1 + \frac{m(k+m)}{k\omega_1} \right] J_{k+m} \times \\ & \left. \times \left(\frac{k}{m} \omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) e^{i\left[\frac{k}{m}\omega_1\left(t - \frac{R}{c}\right) + (k+m)\left(\varphi - \frac{\pi}{2}\right) + \frac{\pi}{2}\right]} \right\|^2. \quad (11) \end{aligned}$$

Для малых  $\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta$  (при  $m \geq 2$ )  $J_{k+m} \ll J_{k-m}$  и  $J_{2m} \ll J_0\left(\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right)$ , поэтому зависимость (11) принимает вид:

$$\Delta = 10 \lg \left\{ \left[ 1 - J_0\left(\omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) \right]^2 + \sum_{k=1, 2, \dots, (m-1), (m+1)}^{\infty} \left\{ \frac{k}{m} \left[ 1 + \frac{m(k-m)}{k\omega_1} \right] J_{k-m}\left(\frac{k}{m} \omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta\right) \right\}^2 \right\}. \quad (12)$$

В формулах (10) — (12) член, выраженный суммой, показывает влияние спектральных составляющих, формируемых вращающимся компенсатором, на степень активной компенсации. Остальные члены в этих

выражениях показывают степень компенсации на частоте излучения  $\omega_1$ . Согласно формулам (10)—(12), степень компенсации при данном отношении  $a/\lambda_1$  уменьшается с увеличением  $\theta$ ; она максимальна ( $\Delta = -\infty$ , т. е. происходит полная компенсация) на оси вращения  $OO'$  ( $\theta = 0$ ) монополя (рис. 1) и минимальна в плоскости вращения ( $\theta = \frac{\pi}{2}$ ) компенсатора (рис. 2, 3). Компенсация звукового поля (отрицательные значения  $\Delta$  на рис. 3) монополя на частоте  $\omega_1$  возможна в волновой зоне по всему пространству, если  $\frac{a}{\lambda_1} \leq 0,38$ . Когда же

$\frac{a}{\lambda_1} > 0,38$ , наряду с зонами подавления при определенных значениях  $\theta$  появляются зоны превышения (положительные значения  $\Delta$  на рис. 3) уровня звукового давления суммарного поля над уровнем звукового давления неподвижного излучателя. С другой стороны, компенсация по всей волновой зоне возможна также, если компенсатор расположен неподвижно от излучателя на расстоянии  $a < 0,25 \lambda_1$ . Поэтому активную компенсацию путем вращения монополя при одинаковом уровне излучения неподвижного и движущегося источника целесообразно проводить при  $0,25 \leq \frac{a}{\lambda_1} < 0,38$ . Для достижения полной компенсации (на частоте излучения  $\omega_1$ ) на конусе вращения с образующей, составляющей с плоскостью вращения определенный угол  $\theta$ , необходимо уровень излучения вращающегося компенсатора увеличить в  $\frac{1}{J_0} \left( \omega_1 \frac{a}{c} \sin \theta \right)$  раз.

В этом случае при других значениях  $\theta$  может наблюдаться превышение суммарного уровня над компенсируемым.

На рис. 4 приведена полярная диаграмма степени компенсации  $\Delta$  по общему уровню звукового давления при различных скоростях вращения монополя, учитывающая влияние спектральных составляющих. Расчеты, проведенные по (10)—(12) для  $f = 1$  кГц,  $a = 13$  см ( $a/\lambda_1 = 0,38$ ), показывают, что подавление звуковых колебаний по общему уровню возможно в окрестностях оси  $OO'$  (рис. 1) вращения монополя. В остальных областях с увеличением  $\theta$  наблюдается превышение уровня суммарного сигнала над компенсируемым уровнем. Максимальное превышение наблюдается в плоскости вращения ( $\theta = \frac{\pi}{2}$ ). Как следует из рис. 3, с увеличением скорости вращения  $\omega_0$  компенсатора область компенсации уменьшается. При  $\omega_0 \leq \frac{\omega_1}{10}$  протяженность указанной области и степень компенсации остаются постоянными. При  $\omega_0 \geq \omega_1$  ряд, обозначенный в выражениях (11), (12) знаком суммы, для  $\frac{a}{\lambda_1} = 0,25 \dots 0,38$  сходится медленно. Потому в данном случае для расчета степени компенсации учитывались лишь спектральные состав-

ляющие, входящие в звуковой диапазон, т. е. члены с  $\frac{nm\omega_1}{2\pi} \leq 20$  кГц.

При таком способе расчета оказывается, что для  $\omega_0 > 2\pi \times 20000$  с<sup>-1</sup> степень компенсации совпадает со степенью компенсации на частоте излучения  $\omega_1$  (рис. 2, 3), т. е. при  $\omega_0 > 2\pi \cdot 20000$  с<sup>-1</sup> наблюдается компенсация по всей волновой зоне, при этом степень и область компенсации не зависят от скорости вращения компенсатора.

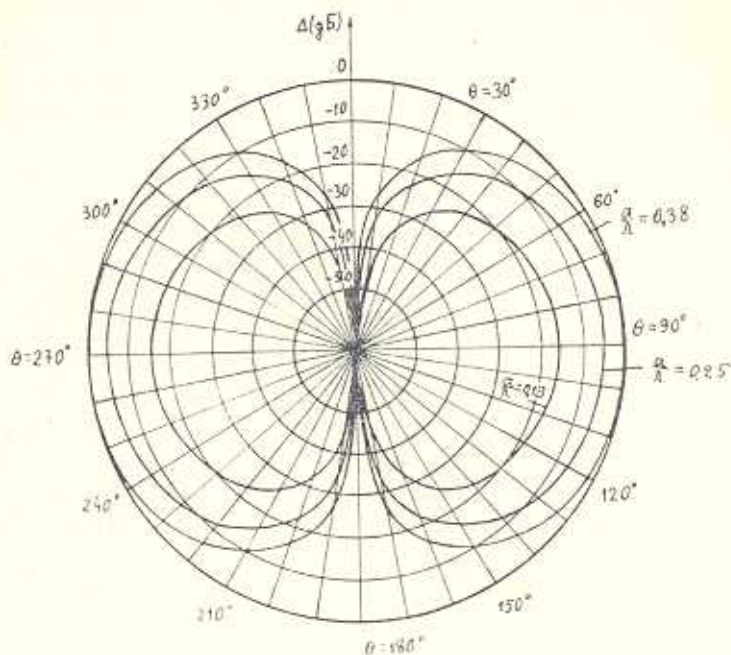


Рис. 2. Полярная диаграмма степени компенсации  $\Delta$  на частоте излучения  $\omega_1$  монополя при различных  $a/\lambda_1$ .

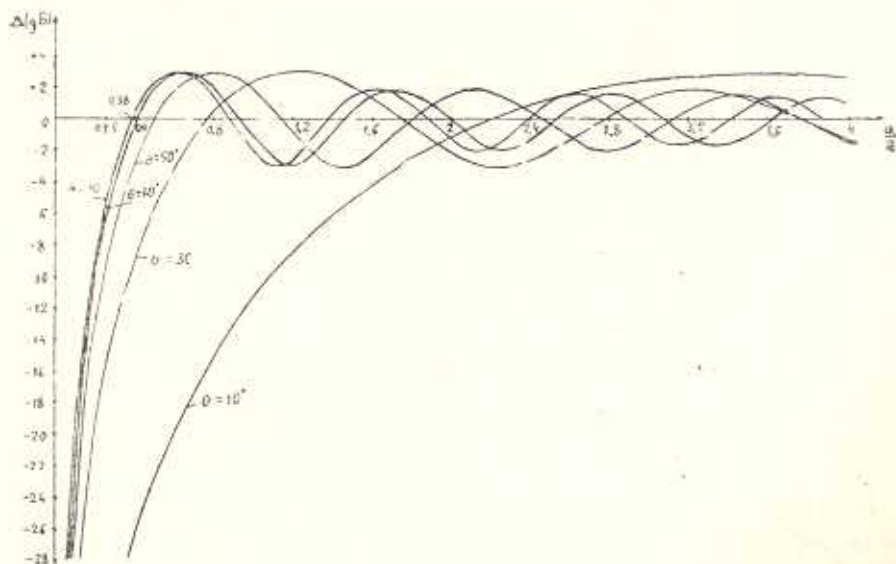


Рис. 3. Зависимость степени компенсации на частоте излучения  $\omega_1$  от  $a/\lambda_1$  при различных  $\theta$ .

Проведение активной компенсации при  $\omega_0 > 2\pi \cdot 20000 \text{ с}^{-1}$  невозможно, т. к. на практике такие скорости трудно достижимы. Компенсацию целесообразно производить при угловых скоростях  $\omega_0 \leq \frac{\omega_1}{6}$  (рис. 4). Наблюдаемое при этом незначительное превышение порядка  $+4 \text{ дБ}$  и менее над компенсируемым уровнем в областях волновой зоны ( $\theta \approx 50 \dots 130^\circ$ ,  $\theta \approx 230 \dots 310^\circ$ ) можно устранить компенсированием спектральных составляющих (7). Для этого необходимо, чтобы амплитуда обильности движущегося монополя менялась на частоте  $n\omega_0 + \omega_1$  как  $Q_0 e^{i\omega_0 t}$ . Тогда можно добиться максимальной компенсации звукового поля неподвижного монополя в волновой зоне, показанной на рис. 2.

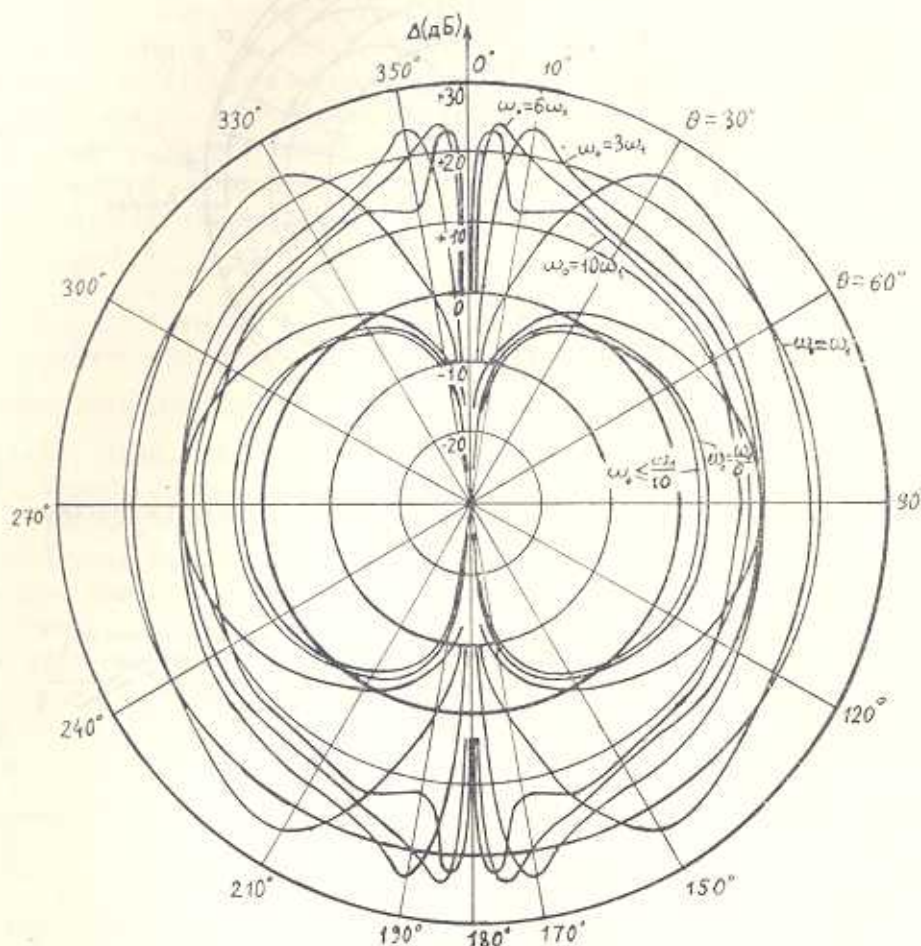


Рис. 4. Полярная диаграмма степени компенсации  $\Delta$  по общему уровню при различных угловых скоростях  $\omega_0$  ( $a/\lambda_1 = 0,38$ ,  $a = 13 \text{ см}$ ,  $f = 1 \text{ кГц}$ ).

Указанным путем можно добиться компенсации звукового поля монополя (сферической звуковой волны) одним компенсатором, в то время как для компенсации известным способом [1] необходимы несколько



ко компенсаторов. При этом компенсация на основной частоте  $\omega_1$  по всей волновой зоне достигается при любых угловых скоростях вращения  $\omega_0$ , которые больше или меньше  $\omega_1$  в целое число раз; отношение же радиуса  $a$  окружности, по которой движется монополь, к длине волны  $\lambda_1$ , должно находиться в диапазоне  $\frac{a}{\lambda_1} = 0,25 \dots 0,38$ . Компенсацию же по общему уровню целесообразно проводить при  $\omega_0 \leq \frac{\omega_1}{6}$  и  $\frac{a}{\lambda} = 0,25 \dots 0,38$ .

Ресн. акуст. научн. центр Минздрав. Арм.ССР

16.VII.1981

Գ. Ս. ՇՈՎՆԵՐՅԱՆ

ՀԱՐՄՈՆԻԿ ՉԱՅՆԱՅԻՆ ԱՎԻՔՆԵՐԻ ԱԿՏԻՎ ԱԶԳԱԶՆԵՐՈՒՄ  
ՆՐԱՆՑ ԱՂԲՅՈՒՐԻ ՇՈՒՐԶԸ ՊՏՏՎՈՂ ԱԶԳԱԶՆԵՐՈՒԶՈՂ

Ա Վ Փ Ո Փ Ո Վ

Գիտարկվում է շրջանաձև ձայնալին սինուսոիդալ ալիքի աղբյուրի շուրջը պտտվող հարմոնիկ մոնոպոլի միջոցով ալիքի կոմպենսացիայի խնդիր: Յուրջ է արված այդպիսի կոմպենսացիայի հնարավորությունը և արված է նրա հասանելիության պայմանները:

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Гаурилов А. М. О компенсации виброакустических полей дискретной кольцевой системой монополюльных источников /Тр. IX Всесоюзной акустической конференции.— М.: 1977, с. 171—174.
2. Докучаев В. П. Излучение звуковых волн телом, движущимся по окружности и вращающимся флажером простой формы.— Акуст. ж., 1965, 11, 3, с. 324—333.
3. Докучаев В. П. Излучение звуковых волн гармоническим монополюем, движущимся по окружности.— Акуст. ж., 1969, 15, 3, с.361—368.
4. Борьба с шумом /Под. ред. Е. Я. Юдина.— М.: Стройиздат, 1964,— 701 с.

